

# ELECTROMECAÁNICO

## ROBOTS | MANTENIMIENTO

### DURACIÓN

2 días

### OBJETIVO DEL GRUPO

- Personal técnico
- Integradores
- Usuarios de robotica

### CONOCIMIENTO NECESARIO

Necesario haber realizado Curso "Operador TPE, nivel B"

### INFORMACIÓN

Teoría en las aulas, prácticas en el laboratorio de robótica, pocos estudiantes por profesor.

### UBICACIÓN

FANUC Iberia S.L. U.  
C/ Danubi 12-16  
08174 Sant Cugat del Vallès  
(Barcelona)  
Tel.: (+34) 902 13 3535  
Email: fibacademy@fanuc.eu

### OBJETIVOS DEL CURSO

El objetivo del curso se basa en obtener los conocimientos básicos para poder realizar un programa de tipo general, así como la comprensión y posible posterior modificación de un programa en robots FANUC. Este curso está pensado para personas que manipulan habitualmente con los robots FANUC (operarios, personal mantenimiento....), y que tienen que realizar modificaciones básicas. El objetivo del curso se basa en obtener los conocimientos necesarios para poder realizar el mantenimiento y reparaciones eléctricas/mecánicas de los robots FANUC. Así mismo, se dan los conocimientos para poder actuar ante una avería del robot : interpretación, localización, solución y causa o causas de la avería. El curso también tiene por objetivo conocer el funcionamiento de cada uno de los componentes eléctricos / electrónicos / mecánicos que conforman el robot FANUC.

### PROGRAMA DEL CURSO

1er día:

- Sistemas de seguridad
- Posición del robot en el espacio
- Diagrama de conexiones general y función de componentes
- Transformador (conexiones y térmico)
- PSU (leds, fusibles, relés y conexiones)
- Alimentación. Comprobación tensiones
- CPU (leds, componentes y conexiones)
- Codificador (descripción y conexionado)
- Paquete Europeo.
- Circuito de emergencia
- Ejercicios (Desmontaje, explicación, Montaje)
- Practicas (Simulación de Averías)

2º día:

- Características generales
- Descripción general de la unidad mecánica :
- Motor (descripción y conexionado)
- Freno (descripción y conexionado)
- Mecanismo acoplamiento eje 1
- Mecanismo acoplamiento eje 2 y 3
- Mecanismo acoplamiento eje 4
- Mecanismo acoplamiento eje 5 y 6
- Especificación principales componentes
- Resumen