

VISION V500

ROBOTS | APLICACIONES

DURACIÓN

3 días

OBJETIVO DEL GRUPO

- Personal técnico
- Integradores
- Usuarios de robotica

CONOCIMIENTO NECESARIO

Necesario haber realizado Curso "Operador TPE, nivel B"

INFORMACIÓN

Teoría en las aulas, prácticas en el laboratorio de robótica, pocos estudiantes por profesor.

UBICACIÓN

FANUC Iberia S.L. U.
C/ Danubi 12-16
08174 Sant Cugat del Vallès
(Barcelona)
Tel.: (+34) 902 13 3535
Email: fibacademy@fanuc.eu

OBJETIVOS DEL CURSO

El objetivo del curso se basa en obtener los conocimientos para poder realizar un programa de tipo general de visión V500, así como la comprensión y posible posterior modificación de un programa en robots FANUC. Este curso está pensado para personas que manipulan habitualmente con los robots FANUC (operarios, personal mantenimiento....), y que tienen que realizar modificaciones avanzadas.

PROGRAMA DEL CURSO

1er día:

- Sistemas de seguridad
- Rutinas asociadas a la actividad dual arc
- Rutinas específicas visión V500
- Utilización de la rutina cal_cam
- Trayectoria de tratamiento visión
- Explicación y manejo software de visión FANUC V500
- Características generales de la aplicación de visión
- Pantallas del estado del control de visión
- Seguimiento de la producción

2º día:

- Requerimientos del software y hardware para iRVision
- Configuración del sistema de visión
- Pantallas de configuración, modelo patrón y proceso de visión
- Calibración de la cámara
- Tipos de instrucciones de visión
- Características de la programación con iRVision
- Ejecución de programas que contienen instrucciones de visión artificial

3º día:

- Alarmas relacionadas y diagnóstico del problema
- Configuración de visual linear tracking
- Creación y prueba de programas de seguimiento
- Creación y prueba de programas de visión
- Creación y pruebas de programas de seguimiento visual de piezas
- Copia de seguridad del programa y del programa de visión
- Ejercicios y prácticas

NOTA: Este temario es orientativo y puede modificarse en función a la evolución de la formación.